

MOTIE Ruimte voor ruimtemakers



Partij voor
de Dieren

GROEN
LINKS



Christen
Unie

Amersfoort, 19 december 2023

Raadsvoorstel: Deelomgevingsprogramma Parkeren: Deel 1 (1778514)

De raad van de gemeente Amersfoort,

constaterende dat

- a. Voor leefbare wijken ruimte voor groen, ontmoeten en spelen belangrijk is;
- b. Er nu in veel straten veel bestrating is. Onder andere voor het parkeren van auto's;
- c. Bewoners zelf een goed beeld hebben wat er mist in hun straat;
- d. In het coalitieakkoord is opgenomen dat de inwoners worden uitgedaagd om zelf met experimenten te komen. Bijvoorbeeld voor extra groen of inrichting van een terras. En hier ook middelen voor vrij te maken;
- e. Er in Rotterdam door de gemeente ook zogenaamde 'ruimtemakers'¹ worden aangeboden. Dit is een frame waarin verschillende functies passen;
- f. Deze ruimtemakers gemakkelijk kunnen worden geplaatst op bijvoorbeeld parkeerplekken of andere geschikte stukken grond;
- g. De indeling van deze ruimtemakers flexibel is en met co-creatie met de bewoners wordt gekeken waar behoefte aan is. Bijvoorbeeld extra groen, bankjes of een plek om te spelen;
- h. De ruimtemakers tijdelijk worden geplaatst en daarna de buurt bepaald of de ruimtemaker blijft of niet;
- i. De proef die daarmee is gedaan in de wijk Carnisse succesvol was;

overwegende dat

- j. Zowel het steunen van eigen experimenten als de ruimtemakers, inwoners de kans biedt om op korte termijn hun eigen omgeving te verbeteren;
- k. De ruimtemakers dit extra makkelijk maken.

verzoekt het college

1. De mogelijkheid voor experimenten actief te gaan communiceren aan inwoners;
2. Duidelijke en simpele randvoorwaarden te formuleren voor de financiering;
3. Te onderzoeken of de Rotterdamse ruimtemakers ook in Amersfoort kunnen worden ingezet;
4. De uitkomsten van het onderzoeken met de raad te delen.

Kirsten Mik
D66

Christian van Barneveld
Partij voor de Dieren

Dillian Hos
GroenLinks

Rob Smulders
PvdA

Hans Bol
ChristenUnie

¹ [Rotterdamse Ruimte Makers – Studio Klinkenberg](#)